

15/12/15

Εσων  $v_1 \dots v_k$  βιον αν δ.χ. οι  $v_i$  σε  $V$  εστι αν αύξενται.

ΕΡΩΤΗΜΑ 1: Υποθέσεις  $W = \langle v_1 \dots v_s \rangle$  και  $U = \langle u_1 \dots u_p \rangle$   
(όπου  $v_1 \dots v_s \in V$ )  
Βρείτε πώς βιον  $\text{κατά την Σίλβαν}$  της  $W$  (Απόφαση: Τι είδε)

ΕΡΩΤΗΜΑ 2: Υποθέσεις  $W = \langle v_1 \dots v_s \rangle$  και  $U = \langle u_1 \dots u_p \rangle$   
διαστάσεις  $\text{κατά την Σίλβαν}$  της  $V$

- Βρείτε πώς βιον και την Σίλβαν της  $W+U$
- Βρείτε πώς βιον και την Σίλβαν της  $U\cap W$

ΑΠΑΝΤΗΣΗ:

a) Εξετάζεται  $W+U$  όπου είναι το σύνολο των γραμμή της ουδεστήρα  $W+U = \langle v_1 \dots v_s, u_1 \dots u_p \rangle$  (αστικός υποδομής)  
Στην ουδεστήρα εργάζεται το αστικό σύστημα για την σύνθεση  
1, για το σύνολο γεννητήρων  $V$  από  $v_1 \dots v_s, u_1 \dots u_p$  αν  $W+U$  και βρίσκεται βιον της  $W+U$ . Τότε  
 $\dim(W+U) = 0$  αστικής συγκίνησης από την  $v_1 \dots v_s$ .

b) Αντίδοτος  $\dim(U\cap W) = \dim U + \dim W - \dim(W+U)$   
Επομένως ο μηδενικός ρυθμός της Σίλβαν της  $U\cap W$   
ανήγειραι από την μηδενικό της Σίλβαν της  $W$ ,  $U$ ,  $W+U$  (το σύστημα μετατόπισης μετατόπισης)  
Για επρόκιντη βιον της  $U\cap W$  δεν γίνεται από την  $v_1 \dots v_s$ .

ΕΡΩΤΗΜΑ 3: Εσων  $v_1 \dots v_s \in V$ . Με χρήση της  
βιον  $l_1 \dots l_p$  της  $V$  αποδείξετε:

- Αν  $v_1 \dots v_s$  είναι γεννητήρας αστικής συγκίνησης
- Αν  $v_1 \dots v_s$  πλείστηρας της  $V$  σ.τ.  $V = \langle v_1 \dots v_s \rangle$  + διαστάσεις
- Αν  $v_1 \dots v_s$  είναι βιον της  $V$  σ.τ.  $v_1 \dots v_s$

Niuon

Ajou l...lk bām w V<sub>i</sub> jaxi  $i=1, 2, \dots, s$

V<sub>i</sub> kādākā aij  $\in F$  iest.

$$V_i = \sum_{j=1}^s a_{ij} e_j$$

Izšķērš A = [a<sub>ij</sub>]  $\in F^{s \times h}$  iest:

i)  $V_1, \dots, V_s$  jāizmira vējprāta ( $\Rightarrow$   $\text{rank}(A)=s$ )

ii)  $V_1, \dots, V_s$  tāpatīkā w  $V$  ( $\Rightarrow$   $\text{rank}(A)=h$ )

iii)  $V_1, \dots, V_s$  bām w  $V$  ( $\Rightarrow$   $(s-h)$  km  $\text{rank}(A)=s$ )

( $\Rightarrow$   $s=h$ ) nu ( $\det A \neq 0$ )

Ilustrācija

Ezam  $V = R^{2 \times 2}$  nu  $V_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $V_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 3 & 0 \end{bmatrix}$ ,

$$V_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 4 & 5 \end{bmatrix}, V_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 32 \end{bmatrix}$$

Difēre iu  $V_1, V_2, V_3, V_4$  bām w  $V$ .

Niuon.

Oņpojki w Bām  $l_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $l_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$ ,

$l_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$ ,  $l_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ . Izšķērši, jax  $i=1 \dots 4$

$\rightarrow V_1$  izvēlēts w Bām. Ieiprātīt:

$$V_1 = 1l_1 + 0l_2 + 0l_3 + 0l_4,$$

$$V_2 = 0l_1 + 1l_2 + 3l_3 + 0l_4$$

$$V_3 = 0l_1 + 0l_2 + 4l_3 + 5l_4$$

$$V_4 = 0l_1 + 0l_2 + 0l_3 + 32l_4$$

$$\text{Apa } A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 8 \\ 0 & 0 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 0 & 32 \end{bmatrix}$$

Ajou A iuw zognis  $\det A = jūpēko Sigrūns$   
sakārtīws  $= 1 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 32 \neq 0$  Apa  $V_1 \dots V_4$  bām zv

ΕΠΟΤΗΜΑ 4ο: Εσων  $V$ .  $V_1 \dots V_s \in V$  γιατί αυξάριστα.  
 Επειδή τα  $V_1 \dots V_s$  είναι όλα τα  $V$  (η εχθρός  
 τους συγκέντρων λόγω  $\{V_1 \dots V_s\} \subset V$ )

ΟΡΟΛΟΓΙΑ: Εσων  $V$ .  $S \times F$  και  $w_1, \dots w_s \in V$ . Θέ-  
 ωρετε  $W = \langle w_1, \dots w_s \rangle$ .  
 Νέφες  $W$  ή γενική διαν των  $w_1 \dots w_s$   
 $W \in \mathcal{N}(V)$  που περιγράφεται από τα  $w_1 \dots w_s$   
 Τα  $w_1 \dots w_s$  οντότητα γενικότερα των  $w$   
 Τα  $w_1 \dots w_s$  περιγράφεται ως  $W$ .

ΑΝΑΝΤΗΣΗ / ΑΛΓΟΡΙΘΜΟΣ για τη σπιράκα 4

ΒΗΜΑ 1ο: Αρχίζετε με την  $w_1 \dots w_s$  λόγω των  $V$  και  $V_1 \dots V_s$   
 γιατί αυξάριστα ώστε να δημιουργήσετε  
 ένα  $S \subseteq \mathcal{N}(V)$  την  $V_1 \dots V_s$  λόγω των  $V$  και  
 γενικώς. Υποεργάστε σε επόμενα  $S \subseteq \mathcal{N}$ .

ΒΗΜΑ 2ο: Αρχίζετε με την  $w_1 \dots w_s$  λόγω των  $V$ , γιατί αυξάριστε για  
 $i=1 \dots s$  λογικά  $a_{ij} \in F$  τον  $V_i = \sum_{j=1}^s a_{ij} \cdot V_j$ . Διεργάστε  
 $A = [a_{ij}] \in F^{S \times V}$

ΒΗΜΑ 3ο: Υποεργάστε (πάχει χρησιμοποιήστε Gauss)  
 κλικαρκώντας την  $A \in F^{S \times V}$  γιατί αυξάριστε την  $A$ .  
 Τοτε υπάρχεται σερβιτορ  $H-S$  στον  $C$ , ούτω  
 ότι  $j_1, j_2, \dots, j_{k-1}$  είναι διάφορα καθια γενικά  
 των  $C$  και μεταξύ αυτών η κανονικότητα  
 της  $C$  είναι αρχικά ποντίσα ουτών των  
 σημείων.

(Παραδείγμα: Αν  $C = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$  τότε σημείο της  $C$  είναι  
 σημείο της  $S$  επίσης;

Αριθμοί: 1, 3, 5

τοτε  $V_1, \dots, V_5, V_1, V_2, V_3, V_4$  λόγω των  $V$

Βήδονται σε περισσότερη γένη των  $C$  προσδιορίζεται  $1, 3, 5$ .

Therapie: Es seien  $v_1 = (1, 0, 0)$ ,  $v_2 = (1, 0, 8) \in \mathbb{R}^3$ .

a) Einheit der  $v_1, v_2$  zu bestimmen.

b) Einheitsvektoren zu  $v_1, v_2$  zu bilden in  $\mathbb{R}^3$

Lösung:

Ergebnis:  $l_1 = (1, 0, 0)$ ,  $l_2 = (0, 1, 0)$ ,  $l_3 = (0, 0, 1)$  sind  
kanonische Basis in  $\mathbb{R}^3$ .

- Ergebnis:  $v_1 = l_1 + 0l_2 + 0l_3$   
 $v_2 = 1l_1 + 0l_2 + 8l_3$

Beispiel:  $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 8 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{2 \times 3}$

$$A \xrightarrow{l_2 \mapsto l_2 - l_1} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \end{bmatrix} \xrightarrow{l_2 \mapsto \frac{1}{8}l_2} C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Aber  $\text{Basis}(A) = \{l_1, l_2\}$  ist kein Ergebnis zu A  
da  $v_1, v_2$  nicht aufgefunden wurden.

Wichtig: Eine Vektorbasis in  $C$  ist die Basis in  $A$ .  
Der Vektorbasis  $v_1, v_2$  entspricht die Basis  $l_1, l_2$  in  $C$ .

Anmerkung:

Man sieht, in Beispiel A ist die Basis zu  $v_1, v_2$  in  $\mathbb{R}^3$  eine Basis in  $\mathbb{R}^3$  und es ist ein Fehler gemacht worden, dass  $v_1, v_2$  als Basis in  $\mathbb{R}^3$  aufgefunden wurden.

ΕΠΤΗΜΑ 5: Εστω  $W_1, W_2, \dots, W_s$  αν  $W = \langle W_1, \dots, W_s \rangle$

Βρείτε ειδή αντισημάτων των  $W$  στο  $V$  έτσι ώστε

Βρείτε ειναί σύγχρονα  $U$  των  $V$  τέτοια  $U = W \oplus U'$

Αյον

ΒΗΜΑ 1<sup>o</sup>: Χρησιμοποιήστε τη προηγούμενη, δηλαδή  
τα βασικά  $V_1, \dots, V_p$  των  $W$  (αφού  $\dim W = p$ )

ΒΗΜΑ 2<sup>o</sup>: Αν  $p = k \Rightarrow W = U$  διευθύντες  $U = \{0\}$   
και τα άλλα.

Την θέση για  $p < k$ . Χρησιμοποιήστε τη προηγούμενη  
επειγόντως το γεγονότο ότι  $\dim V_i = p$  για  $i = 1, \dots, k$   
των  $V$  οι βασικές  $V_1, \dots, V_p, Z_1, \dots, Z_{k-p}$ .

Οξειδώντες  $U = \langle Z_1, \dots, Z_{k-p} \rangle$ . Το θέτουμε:

a)  $Z_1, \dots, Z_{k-p}$  βασικά των  $U$

b)  $T_0$  και είναι ειδή αντισημάτων των  $W$

Συνέπεια: Τα  $Z_1, \dots, Z_{k-p}$  είναι τα  $b_{j1}, b_{j2}, \dots, b_{jk-p}$   
των προηγούμενων αντισημάτων.

Συντιθέτας: Εστω  $V$  δ.χ./F με  $k = \dim F$  βασικά των  $V$ .  
Με χρησιμοποιώντας την επειγόντως προηγούμενη θέση, θα δείξουμε ότι  $\dim F = k$  και ότι  $F$  είναι στοιχειωδές.

A) Εστω  $W = \langle W_1, \dots, W_s \rangle$  σύγχρονη. Βρείτε βασικά των  $W$   
την ειδή αντισημάτων των  $W$  στο  $V$

B) Εστω  $W_1, \dots, W_s \in V$ . Βρείτε

i) αν  $\alpha \in W_1, \dots, W_s$  ειναι γεγονότο ότι  $\alpha \in X_1$   
ii) αν  $V = \langle W_1, \dots, W_s \rangle$

iii) αν  $W_1, \dots, W_s$  βασικά των  $V$

C) Εστω  $W = \langle W_1, \dots, W_s \rangle$ ,  $U = \langle U_1, \dots, U_r \rangle$

- i) Basis  $B$  mit Basis  $(v_1, v_2, v_3)$  zu  $W+U$   
ii) Basis  $B$  mit Basis  $W \cap U$   
D) Esse  $v_1, \dots, v_s \in V$  positi. aufg. Einheitsvektoren zu  
 $v_1, \dots, v_s$  der Basis zu  $V$ .

## i) Dimensionssatz

Aufgabe 1

Esse  $l_1 = (1, 0, 0), l_2 = (0, 1, 0), l_3 = (0, 0, 1)$  u  
Kanoniki Basis zu  $\mathbb{R}^3$ . Esse:

$$x = \alpha^2 \cdot l_1 + 0 \cdot l_2 + 1 \cdot l_3$$

$$y = 0 \cdot l_1 + \alpha \cdot l_2 + 2 \cdot l_3$$

$$z = 1 \cdot l_1 + 0 \cdot l_2 + 1 \cdot l_3$$

Definitie

$$A = \begin{bmatrix} \alpha^2 & 0 & 1 \\ 0 & \alpha & 2 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$$

Auf zu Definitie  $x, y, z$  Basis zu  $\mathbb{R}^3$  zu mi  
hew or  $\text{Rang } A = 3$  or mi hew  $\det A \neq 0$   
- Esse  $\det A = \alpha^2 \cdot \det \begin{bmatrix} \alpha & 2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - 0 \cdot \det \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} + 1 \cdot \det \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

$$= \alpha^3 - \alpha = \alpha(\alpha^2 - 1) = \alpha(\alpha - 1)(\alpha + 1)$$

ZUMMERASMA:  $x, y, z$  Basis zu  $\mathbb{R}^3$  zu mi  
hew or  $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0, 1, -1\}$

## Άσκηση 2

Ότι δ.ο.  $V$  στοχεύει ως  $\mathbb{R}^{3 \times 3}$

a) Εμφέρετε  $O_{3 \times 3} = \Phi_{3 \times 3} \in V$  γιατί ο  $\Phi_{3 \times 3}$  είναι  $S_{10}$ -πιντινός

b) Ευρώτε  $A, B \in V$  ιστοδέσμη  $A, B$  στοιχιών. Εμφέρετε  
δια την  $A+B$  στοιχιών.

c) Ευρώτε  $\lambda \in \mathbb{R}$  και  $A \in V$ , ιστοδέσμη  $A$  στοιχιών  
Φαντάριστε  $\lambda A \in V$  γιατί  $\lambda A$  στοιχιών

Από  $\alpha, b, c \in \mathbb{R}$  και  $\lambda \in \mathbb{R}$  στοιχείων ως  $\mathbb{R}^{3 \times 3}$

$$\text{Εμφέρετε } V = \left\{ \begin{bmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & c \end{bmatrix} \mid \alpha, b, c \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\text{Εμφέρετε } \textcircled{1} \quad \begin{bmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & b & 0 \\ 0 & 0 & c \end{bmatrix} = \alpha \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} + b \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + c \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\text{Δείχνετε } l_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, l_2 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, l_3 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ΙΣΧΥΡΙΣΜΟΣ:  $l_1, l_2, l_3$  είναι ως  $V$

Απόδειξη

Ότι διήγετε 1.  $V = \langle l_1, l_2, l_3 \rangle$

2.  $l_1, l_2, l_3$  γενικοί συστοιχίες

Προβληματική n (1) με  $\lambda$  τέτοια ώστε  $V = \langle l_1, l_2, l_3 \rangle$

Ευρώτε  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3 \in \mathbb{R}$  τέτοια  $\lambda_1 l_1 + \lambda_2 l_2 + \lambda_3 l_3 = \Phi_{3 \times 3}$

$$\text{Ισοτιμία } \lambda_1 \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} + \lambda_3 \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \Phi_{3 \times 3}$$

IsoSivata  $\begin{pmatrix} \alpha & 0 & 0 \\ 0 & \beta_2 & 0 \\ 0 & 0 & \beta_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

IsoSivata  $\alpha, \beta_2, \beta_3 < 0$   
 ΣΥΜΠΕΡΑΣΜΑ:  $\alpha, \beta_1, \beta_2, \beta_3$  πολιτικής  
 και στην πραγματικότητα  $\alpha > \beta_1, \beta_2$   
 $\beta_3$  δεν είναι ισχυρό.